

レーザー誘導で走行ルート  
**無限大∞**

レーザー誘導方式無人フォークリフト

# RACK FORK AUTO

ラックフォーク オート

〈1.0t~1.5t積〉



床面工事が不要

走行レイアウト変更が容易

<http://www.keiyou.net/>

# 工程間搬送 保管作業の 自動化

高層ラックでの入出庫作業を自動化  
最小通路幅での3方向荷役で  
スペースを有効活用

NEW

## レーザー誘導方式無人フォークリフト RACK FORK AUTO

ラックフォーク オート



ご紹介ムービーはコチラから

### 三菱ロジスネクスト レーザー誘導方式AGFの特徴

- 1 床面工事が不要 ( 既設や賃貸の工場・倉庫に最適 )
- 2 稼働を止めずに設備導入 ( 工期短縮 )
- 3 オペレーションの変化に柔軟に対応できる ( レイアウト変更、役割追加、増車、減車など )
- 4 独自の複数台運行制御システム **Route Optimizer** の採用で生産性が向上

### レーザー誘導で走行ルート 無限大∞

レーザー誘導とは

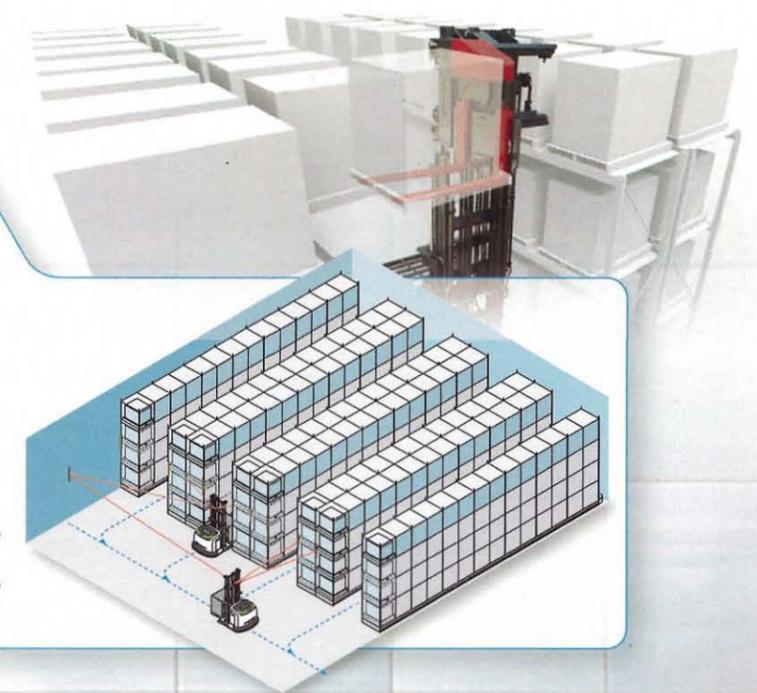
AGF上部のレーザースキャナで反射板をスキャンし、  
車輛の現在地を認識して走行する技術です。



レーザー誘導だから

床面工事が不要

走行レイアウト変更が容易



### Route Optimizer ルート 最適化システム

運行管理端末に登録した複数の稼働指示に従い、レーザー誘導方式ラックフォークを複数台同時に稼働させる制御システムです。独自の運行制御技術により、限られた空間で、それぞれが最適ルートを選択し作業の効率化を図ります。



### わずか1480mmの 通路幅で 3方向の荷役が可能

車体の向きを変えずに、左右前方の3方向の荷役が可能となるのでリーチ型フォークリフトと比較して通路幅は大幅に減少。さらに揚高は最大6.5mまで対応できます。



### 一目でわかる操作画面

車両の状態を画面に表示します。



### 無人運転時の安全性確保

#### 前方障害物センサー

前方の障害物を検出し、減速または停止します。



#### 障害物バンパー (サイド部はオプション)

ソフトバンパーで障害物に接触すると停止します。



#### 方向指示器

走行中の進行方向側にLEDライトが点滅して注意を促します。

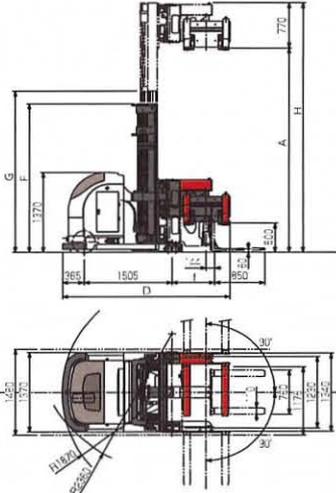


<http://www.keiyou.net/>

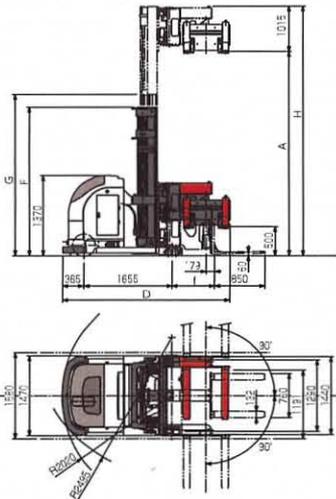
# RACK FORK AUTO

## ラックフォークAUTO 二面図

RFTL10-MG80LA



RFTL15-MG80LA



## ラックフォークAUTO 主要諸元

項目		単位	RFTL10-MG80LA	RFTL15-MG80LA	
性能	誘導方式		レーザー誘導		
	最大荷重	kg	1000	1500	
		上昇速度	全負荷 mm/s	240	180
		無負荷 mm/s	380	290	
	走行速度	STD 後進 全負荷/無負荷	km/h	1.8	1.8
		STD 前進 全負荷/無負荷	km/h	3.6	3.6
		OPT 前進 全負荷/無負荷	km/h	7.2	7.2
ローテート速度	s/180°	12	13		
シフト速度	mm/s	240	220		
制御	モーター	走行用	kW	5.0	
		油圧	kW	11.0	
バッテリー	バッテリー 48V	Ah/5HR	320	370	
	充電方式		定置式		

	記号	型式	300	350	400	450	500	550	600	650
揚高 (mm)	A	RFTL10	3000	3500	4000	4500	5000	5500	6000	6500
		RFTL15								
最大揚高時高さ (mm)	H	RFTL10	3770	4270	4770	5270	5770	6270	6770	7270
		RFTL15	4015	4515	5015	5515	6015	6515	7015	7515
マスト高さ (mm)	F	RFTL10	2295	2545	2795	3045	3295	3545	3795	4045
		RFTL15	2545	2795	3045	3295	3545	3795	4045	4295
走行時マスト高さ (mm)	G	RFTL10	2515	2765	3015	3265	3515	3765	4015	4265
		RFTL15	2765	3015	3265	3515	3765	4015	4265	4515
許容荷重 (kg)		RFTL10	1000	1000	1000	1000	1000	870	800	750
		RFTL15	1500	1500	1470	1330	1230	1070	970	900
自重 (kg)		RFTL10	3630	3680	3750	3830	3900	3980	4030	4090
		RFTL15	4090	4170	4250	4330	4420	4480	4530	4590

型式	荷姿(LxW)	記号A	単位	1100x1200	1100x1300	1100x1400	1100x1500	1100x1600
RFTL10	全長	D	mm	2851	2901	2951	3001	3051
	フロントオーバーハング	f	mm	725	775	825	875	925
RFTL15	全長	D	mm	3021	3071	3121	3171	3221
	フロントオーバーハング	f	mm	780	830	880	930	980

1. 全長Dは標準フィンガーバー時の値です。
  2. 許容荷重および自重はパレット寸法L1100XW1200mm時の値です。
  3. 上記図面および表記値は、標準マスト(一連二段マスト)の場合を示しており、一連三段マスト時の値は変更します。
  4. 上記以外の荷姿のときは荷重表をご参照ください。
  5. 最大揚高時高さは呼びの揚高での値を示し、実際は更に50mm程度上昇する場合があります。
  6. オプション走行速度7.2km/hは、走行エリア・床面条件等により速度減速する場合があります。
- ※この仕様は改良のため変更することがあります。あらかじめご了承ください。

## 無人フォークリフト LINE UP



- 製品の仕様および外観は、改良のため予告なく変更することがあります。
- このカタログの内容は2018年11月現在のものです。
- 京都工場並びに滋賀工場、安土工場はISO9001およびISO14001の認証を取得しています。

# Logisnext

三菱ロジスネクスト株式会社

〒617-8585 京都府長岡京市東神足2-1-1 TEL.075-956-8688

www.logisnext.com

<http://www.keiyou.net/>

販売店